

Informacje ogólne	
Jednostka prowadząca kierunek:	Wydział Mechaniczny
Kierunek studiów:	Technologia Żywności i Żywnienie Człowieka
Nazwa kursu:	Maszynoznawstwo ogólne
Przynależność do modułu:	Moduł Technologiczno-Informatyczny

Forma zajęć	Wykład	Ćwiczenia	Laboratorium	Projekt	Seminarium	Konwersator
Liczba godzin kursu	30	15		15		
Liczba punktów ECTS	4(2+2)					
Sposób zaliczenia	zaliczenie na ocenę					

KARTA KURSU							
Informacje ogólne o kursie							
Jednostka realizująca:	Wydział Mechaniczny						
Katedra/Zakład:	Katedra Automatyki, Mechaniki i Konstrukcji						
Osoba odpowiedzialna dydaktycznie:	prof. dr hab. inż. Leon Kukielka						
Profil studiów:	ogólnoakademicki						
Forma studiów:	stacjonarne						
Poziom kształcenia:	pierwszy						
Semestr:	II						
Kod kursu:							
Język wykładowy:	polski						
Rodzaj kursu:	obowiązkowy						
Forma zajęć:					X		
	W	W+Ć	Ć	L	P	S	K
Cel/-e kursu							
1	wyrobienie umiejętności opracowywania rysunków technicznych złożeniowych						
2	wyrobienie umiejętności przygotowania dokumentacji technicznej prostego urządzenia technicznego						
3	zapoznanie studentów z techniką wykonywania rysunków technicznych z wykorzystaniem graficznych programów komputerowych do edycji 2D						
Wymagania wstępne w zakresie wiedzy, umiejętności i innych kompetencji							
1	znajomość zasad wykonywania rysunków technicznych wykonawczych i złożeniowych						
2	sprawna obsługa aplikacji systemu operacyjnego Windows XP i nowszego						
3	znajomość podstaw generowania rysunków z wykorzystaniem graficznych programów komputerowych						
Efekty kształcenia dla kursu (EKP)							
Wiedza:							Odniesienie do modułowych efektów
EKP1	zidentyfikuje mechanizm przedstawiony na rysunku złożeniowym i opíše zasadę jego działania						MTIA_W02, MTIA_W04
EKP2	wyszczególni elementy znormalizowane i nieznormalizowane mechanizmu przedstawionego na rysunku						MTIA_W02, MTIA_W04
Umiejętności:							
EKP3	potrafi skonfigurować program graficzny do wymagań zadania rysunkowego						MTIA_U01
EKP4	opracuje rysunek złożeniowy zadanego urządzenia technicznego z wykorzystaniem komputerowego programu do grafiki 2D						MTIA_U01, MTIA_U02
EKP5	opracuje rysunek wykonawczy niezłożonych części maszyn z wykorzystaniem komputerowego programu do grafiki 2D						MTIA_U01, MTIA_U02
EKP6	dokona wydruku rysunku na drukarce lub ploterze oraz dokona korekty ewentualnych błędów powstałych podczas						MTIA_U01, MTIA_U02
EKP7	przygotuje dokumentację rysunkową urządzenia technicznego						MTIA_U01, MTIA_U02
Kompetencje społeczne:							
EKP8	planuje i systematycznie realizuje zadania inżynierskie						MTIA_K01
EKP9	przestrzega zasad etycznego postępowania, dba o powierzone materiały dydaktyczne, dba o ochronę praw autorskich						MTIA_K01
EKP10	rozumie znaczenie systematycznego poszerzania wiedzy i doskonalenia umiejętności z zakresu Grafiki Inżynierskiej						MTIA_K01
EKP11	ma świadomość odpowiedzialności za pracę własną						MTIA_K01

Osoba Odpowiedzialna Dydaktycznie	Koordinator KRK	Przewodniczący Rady Programowej Kierunku
_____	_____	_____
Podpis	Podpis	Podpis

Treści programowe			
Forma zajęć	Tematyka zajęć (bloku zajęć)	Liczba godzin	Powiązanie z efektem kształcenia dla kursu (symbol EKP)
p	Wydanie projektów indywidualnych. Zapoznanie studentów z projektami. Omówienie zasad zaliczenia.	1	EKP8, EKP9
p	Przygotowanie rysunków szablonowych. Indywidualne konsultacje rozwiązań konstrukcyjnych projektowanych urządzeń.	2	EKP1, EKP3, EKP8-EKP11
p	Opracowanie rysunku złożeniowego. Indywidualne konsultacje rozwiązań konstrukcyjnych projektowanych urządzeń.	3	EKP2, EKP4, EKP8-EKP11
p	Opracowanie rysunku złożeniowego. Specyfikacja części. Korzystanie z bazy elementów znormalizowanych.	3	EKP2, EKP4, EKP7, EKP8-EKP11
p	Przygotowanie arkusza do druku. Druk rysunków złożeniowych.	1	EKP6
p	Opracowanie rysunków wykonawczych wskazanych części. Indywidualne konsultacje rozwiązań konstrukcyjnych projektowanych części.	3	EKP5, EKP7, EKP8-EKP11
p	Przygotowanie arkusza do druku. Druk rysunków wykonawczych.	1	EKP6
p	Zaliczenie	1	EKP7
SUMA GODZIN		15	
Narzędzia dydaktyczne			
1	podręczniki akademickie		
2	prezentacje multimedialne		
3	materiały do kształcenia zdalnego e-learning		
4	baza graficznych programów komputerowych		
Sposoby oceny			
L.p.	Oznaczenie efektów kształcenia dla kursu (EKP)	Sposób weryfikacji efektów kształcenia	Zasady oceny
1	EKP1, EKP2	ocena analizy konstrukcyjnej projektu	uzyskanie pozytywnej oceny wymaga zidentyfikowania rodzaju urządzenia przedstawionego na rysunku rzutowym oraz części z jakich jest zbudowany
2	EKP3-EKP7	Ocena zrealizowanego projektu indywidualnego	Projekt złożony na koniec semestru oceniany jest według następującego schematu: Ocena dostateczna - projekt wykonany z szeregiem mało istotnych błędów rysunkowych, ocena dobra - projekt wykonany z kilkoma mało istotnymi błędami rysunkowymi, ocena bardzo dobra - projekt wykonany z maksymalnie jednym błędem rysunkowym
3	EKP3-EKP11	obserwacja studenta na zajęciach	Ocenie podlega: samodzielne i systematyczne realizowanie zadań, dbałość o przestrzeganie praw autorskich, aktywność na zajęciach, dążenie do poszerzania wiedzy z zakresu kursu
Obciążenie pracą studenta			
L.p.	Forma aktywności		Średnia liczba godzin na zrealizowanie aktywności
1	uczestnictwo w zajęciach		15
2	konsultacje z nauczycielem akademickim		10
3	indywidualna praca nad realizacją projektu		25
SUMA GODZIN			50
SUMARYCZNA LICZBA PUNKTÓW ECTS			
DLA KURSU			[2] ECTS
w tym liczba ECTS dla zajęć z udziałem nauczyciela akademickiego			1
w tym szacunkowo dla pracy indywidualnej			0,5
Literatura podstawowa			
1	T.Dobrzański, <i>Rysunek techniczny maszynowy, WN-T</i>		
2	A.Pikoń, <i>AutoCAD 2011.Pierwsze kroki, Helion, ISBN 978-83-246-3346-3</i>		
Literatura uzupełniająca			
1	Tadeusz Lewandowski: <i>Rysunek techniczny dla mechaników, WSIP</i>		
2	A.Pikoń, <i>AutoCAD 2010.Pierwsze kroki, Helion,</i>		
Nauczyciel prowadzący kurs			
Imię i nazwisko, stopień, tytuł naukowy	dr inż. Maciej Kasperowicz		
Adres e-mail:	maciej.kasperowicz@tu.koszalin		
Tel. kontaktowy:	943478325		

Autor Treści Kursu	
<hr/> Podpis	
Osoba Odpowiedzialna Dydaktycznie	Koordinator KRK
<hr/> Podpis	<hr/> Podpis